

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Kesimpulan dari pembahasan dan pengujian pada penelitian tentang pembuatan Autonomous robot pembersih pantai berbasis arduino sebagai berikut,

1. Robot pembersih pantai bekerja menggunakan sekop yang terbuat dari alumunium yang digerakan oleh motor servo supaya dapat naik dan turun agar memudahkan dalam mengambil sampah.
2. Robot pembersih pantai dapat bekerja menggunakan kontroler berupa smartphone yang di sambungkan ke arduino melalui bluetooth HC05 agar dapat mengirimkan data berupa karakter yang sudah diberi nilai agar robot dapat bergerak.
3. Robot pembersih pantai di buat menggunakan besi ringan dan sekop terbuat dari alumunium yang disatukan dengan kawat jaring-jaring agar dapat mengambil sampah di tempat berpasir yang akan di kendalikan oleh smarphone yang sudah terinstall aplikasi kontrol.

5.2. Saran

Agar penelitian autonomus robot pembersih pantai ini dapat menjadi lebih baik, terdapat saran atau masukan yang di berikan terhadap penelitian ini sebagai berikut.

1. Pada penelitian ini robot menggunakan media bluetooth untuk menghubungkan komunikasi antara robot dan smartphone tapi hanya dapat menjangkau 10 meter saja, sebagai saran agar robot ini dapat lebih baik lagi peneliti memberi saran menggunakan media lain seperti wiffi yang dapat menjangkau lebih jauh lagi.
2. Untuk penelitian selanjutnya sebagai bahan pertimbangan robot akan ditambahkan sebuah kamera yang terhubung dengan alat kontroler yang memungkinkan pengguna dapat melihat objek sampah yang tidak terlihat oleh mata atau berbentuk kecil.