

DAFTAR PUSTAKA

- Budiyanta, N. E., Tanudjaja, H., & Mulyadi, M. (2019). Rancang Bangun Robot Line Follower Portable Sebagai Upaya Minimalisasi Sampah Elektronik di Ranah Robotika. *TESLA: Jurnal Teknik Elektro*, 20(2), 148. <https://doi.org/10.24912/tesla.v20i2.2991>
- Destiarini, & Kumara, P. W. (2019). Robot Line Follower Berbasis Mikrokontroller Arduino Uno Atmega328. *Jurnal Informanika*, 5(1), 18–25.
- Falani, A. Z. (2015). Robot Line Follower Berbasis Mikrokontroler Atmega 16 Dengan Menampilkan Status Gerak Pada Lcd. *E-NARODROID*, 1(1). <https://doi.org/10.31090/narodroid.v1i1.6>
- Ginting, E. syah putranta (Ed.). (2016). *PERANCANGAN ROBOT PEMINDAH BARANG BERBASIS MIKROKONTROLER ATMEGA8535 DENGAN KENDALI SMARTPHONE ANDROID*. Universitas Sumatra Utara.
- J, Samuel, Sunarsan S. (2021). *ROBOT MOBIL PENCARI TARGET DALAM MENGHINDARI RINTANGAN BERBASIS ARDUINO*. 5.
- Joni, K., Ulum, M., & Abidin, Z. (2016). Robot Line Follower Berbasis Kendali Proportional-Integral-Derivative (PID) Untuk Lintasan Dengan Sudut Ekstrim. *Jurnal Infotel*, 8(2), 138–142.
- M Andrea Riswanto Subandi, N. (2020). *Jurnal Comasie*. *Comasie*, 3(3), 21–30.
- Maiyana, E. (2018). Pemanfaatan Android Dalam Perancangan Aplikasi Kumpulan Doa. *Jurnal Sains Dan Informatika*, 4(1), 54–65. <https://doi.org/10.22216/jsi.v4i1.3409>
- Media, Il. (2019). *Pengertian Arduino UNO*. Aplphabet Incubator. <https://ilearning.me/sample-page-162/arduino/pengertian-arduino-uno/>
- Mu, S., Shibata, S., & Yamamoto, T. (2022). Development of a user-following mobile robot with a stand-up assistance function. *Cognitive Robotics*, 2(March), 83–95. <https://doi.org/10.1016/j.cogr.2022.03.003>
- Muttaqin, I. R., & Santoso, D. B. (2021). Prototype Pagar Otomatis Berbasis Arduino Uno Dengan Sensor Ultrasonic Hc-SR04. *JE-Unisla*, 6(2), 41. <https://doi.org/10.30736/je-unisla.v6i2.695>
- Nega, M., Susanti, E., & Hamzah, A. (2019). *INTERNET OF THINGS (IoT) KONTROL LAMPU RUMAH MENGGUNAKAN NODEMCU DAN ESP-12E BERBASIS TELEGRAM CHATBOT*. 7(1), 88–99.

- Nurwulan, F. (2020). Perancangan Sistem Informasi Pengelolaan Pensiun Pada PT PLN (PERSERO) Distribusi Jawa Barat. *Jurnal Ilmiah Manajemen Informatika*, 12(1), 22–29.
- Razor, A. (2020). *Gambar Arduino Uno HD dan Penjelasan Fungsi Bagian-Bagiannya*. Aldyrazor.Com. <https://www.aldyrazor.com/2020/04/gambar-arduino-uno.html>
- Sedana, P. M., Indra ER, N., & Linawati, L. (2016). Prototype Sistem Kendali Otomatis Robot Mobil untuk Parkir Pintar Menggunakan Komunikasi Nirkabel. *Majalah Ilmiah Teknologi Elektro*, 15(2), 67–80. <https://doi.org/10.24843/mite.1502.11>
- Suardi, A., Chairat, N., Muhammad, F., Impak, T. B., & Tekuk, B. (2017). *PowerPlant. 4*.
- Susilo, D. B., Wibawanto, H., & Mulwinda, A. (2018). Prototype Mesin Pengantar Barang Otomatis Menggunakan Load Cell Berbasis Robot Line Follower. *Jurnal Teknik Elektro*, 10(1), 23–29. <https://doi.org/10.15294/jte.v10i1.12277>
- Suyatmo, S., Cahyadi, C. I., Syafriwel, S., Khair, R., & Idris, I. (2020). Rancang Bangun Prototype Robot Pengantar Barang Cargo Berbasis Arduino Mega Dengan IOT. *Jurnal Sistem Komputer Dan Informatika (JSON)*, 1(3), 215. <https://doi.org/10.30865/json.v1i3.2186>
- Toumpa, A., Kouris, A., Dimeas, F., & Aspragathos, N. (2018). Control of a line following robot based on FSM estimation. *IFAC-PapersOnLine*, 51(22), 542–547. <https://doi.org/10.1016/j.ifacol.2018.11.573>
- Wajiansyah, A., Supriadi, S., Nur, S., & Wicaksono P, A. B. (2018). Implementasi Fuzzy Logic Pada Robot Line Follower. *Jurnal Teknologi Informasi Dan Ilmu Komputer*, 5(4), 395. <https://doi.org/10.25126/jtiik.201854747>
- Yanto, F., & Welly, I. (2015). Analisa dan Perbaikan Algoritma Line Maze Solving Untuk Jalur Loop , Lancip , dan Lengkung pada Robot Line Follower (LFR). *Jurnal CoreIT*, 1(2), 57–62.